



Adrián Peñate Sánchez

Generado desde: Editor CVN de FECYT

Fecha del documento: 17/02/2021

v 1.4.3

2020795dfcc609a7ebe9b909620e4ea

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en <http://cvn.fecyt.es/>



Resumen libre del currículum

Descripción breve de la trayectoria científica, los principales logros científico-técnicos obtenidos, los intereses y objetivos científico-técnicos a medio/largo plazo de la línea de investigación. Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Adrián Peñate Sánchez received his PhD from the CSIC-UPC robotics lab Institut de Robòtica i Informàtica Industrial in Barcelona as a PhD candidate of the Spanish National Scientific Research Council under the supervision of Juan Andrade Cetto and Francesc Moreno Noguer. In 2012 and 2013 he stayed several weeks at Idiap Research Institute under the supervision of François Fleuret. In 2014 he joined the Computer Vision group at Toshiba's Cambridge Research Laboratory for a 5 month internship. From Nov 2015 till February of 2018 he was a Research Associate with Lourdes Agapito at UCL working between the fields of 3D Computer Vision and Machine Learning. In March of 2018 he joined the University of Oxford as a Postdoctoral Research Associate working in finding solutions to robot navigation in unstructured environments like forests.

He has published in the most prestigious venues in the fields of robotics (ICRA, IROS) and computer Vision (CVPR, PAMI, BMVC). He has worked and published with labs from all around Europe (Italy, Switzerland, UK) giving his research career an international perspective. Adrian has also been a scientific member of several research projects from both the EU (FP-7 and H2020) and the national UK (EPSRC) and Spanish (MICCIN) programs.

It is also worth commenting that in the fields of Computer Science the most prestigious venues tend to be conferences. This has been acknowledge in the specific criteria for the accreditation of "Titular de Universidad" by using the GRII ranking (<http://gii-grin-scie-rating.scie.es/>). Publications like ICRA, IROS, BMVC, ICPR and CVPR have been made equivalent to Q1-Q2 JCR journal publications. A full list of Adrian's publications can be found in his Google Scholar profile: <https://scholar.google.es/citations?user=NZwLnAkAAAAJ&hl=en>



Indicadores generales de calidad de la producción científica

Descripción breve de los principales indicadores de calidad de la producción científica (sexenios de investigación, tesis doctorales dirigidas, citas totales, publicaciones en primer cuartil (Q1), índice h....). Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Citations and full publication list Google Scholar:

<https://scholar.google.es/citations?user=NZwLnAkAAAAJ&hl=en>

Adrián Peñate Sánchez

Apellidos: **Peñate Sánchez**
Nombre: **Adrián**
ORCID: **0000-0003-2876-3301**
C. Autón./Reg. de contacto: **Canarias**
Página web personal: **<https://scholar.google.es/citations?user=NZwLnAkAAAAJ&hl=en>**

Situación profesional actual

Entidad empleadora: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Departamento: Departamento de Informática y Sistemas
Categoría profesional: Profesor/Investigador de excelencia Beatriz Galindo
Fecha de inicio: 01/02/2021
Modalidad de contrato: Interino/a **Régimen de dedicación:** Tiempo completo
Primaria (Cód. Unesco): 120300 - Ciencia de los ordenadores

Cargos y actividades desempeñados con anterioridad

	Entidad empleadora	Categoría profesional	Fecha de inicio
1	Universidad de las Palmas de Gran Canaria	Profesor Asociado a Tiempo Parcial	02/11/2020
2	Universidad de las Palmas de Gran Canaria	Profesor Asociado (venia Docendi)	01/10/2019
3	University of Oxford	Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate	05/03/2018
4	University College London	Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate	09/11/2015
5	Instituto de Robótica e Informática Industrial	Asistente de Investigación - Research Assistant	21/11/2014
6	Toshiba research Cambridge	Becario de Investigación - Research Intern	01/10/2014
7	Instituto de Robótica e Informática Industrial	Doctorando - PhD student	25/06/2010
8	Instituto de Robótica e Informática Industrial	Ingeniero Técnico para soporte a la Investigación	19/05/2010

1 Entidad empleadora: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad de Gran Canaria
Categoría profesional: Profesor Asociado a Tiempo Parcial
Fecha de inicio-fin: 02/11/2020 - 31/01/2021 **Duración:** 3 meses



- 2** **Entidad empleadora:** Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Profesor Asociado (venia Docendi)
Fecha de inicio-fin: 01/10/2019 - 31/10/2020 **Duración:** 1 año - 30 días
- 3** **Entidad empleadora:** University of Oxford
Categoría profesional: Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate
Fecha de inicio-fin: 05/03/2018 - 31/05/2019 **Duración:** 1 año - 3 meses
- 4** **Entidad empleadora:** University College London **Tipo de entidad:** Universidad
Categoría profesional: Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate
Fecha de inicio-fin: 09/11/2015 - 05/03/2018 **Duración:** 2 años - 5 meses
- 5** **Entidad empleadora:** Instituto de Robótica e Informática Industrial **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación
Categoría profesional: Asistente de Investigación - Research Assistant
Fecha de inicio-fin: 21/11/2014 - 28/02/2015 **Duración:** 3 meses
- 6** **Entidad empleadora:** Toshiba research Cambridge **Tipo de entidad:** Centro de I+D
Categoría profesional: Becario de Investigación - Research Intern
Fecha de inicio-fin: 01/10/2014 - 14/11/2014 **Duración:** 1 mes - 14 días
- 7** **Entidad empleadora:** Instituto de Robótica e Informática Industrial **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación
Categoría profesional: Doctorando - PhD student
Fecha de inicio-fin: 25/06/2010 - 09/05/2014 **Duración:** 3 años - 10 meses - 15 días
- 8** **Entidad empleadora:** Instituto de Robótica e Informática Industrial **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación
Categoría profesional: Ingeniero Técnico para soporte a la Investigación
Fecha de inicio-fin: 19/05/2010 - 31/08/2010 **Duración:** 3 meses - 11 días



Formación académica recibida

Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

Titulación universitaria: Titulado Superior

Nombre del título: Ingeniero en Informática - MEng Computer Science

Entidad de titulación: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de titulación: 01/06/2009

Doctorados

Programa de doctorado: Programa Oficial de Doctorado en Automática, Robótica y Visión

Entidad de titulación: Universitat Politècnica de Catalunya **Tipo de entidad:** Universidad

Fecha de titulación: 12/05/2017

Conocimiento de idiomas

Idioma	Comprensión auditiva	Comprensión de lectura	Interacción oral	Expresión oral	Expresión escrita
Inglés	C2	C2	C2	C2	C2

Actividad docente

Formación académica impartida

- Nombre de la asignatura/curso:** Habilidades Profesionales para Ingenieros
Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Informática
Fecha de inicio: 11/11/2020 **Fecha de finalización:** 15/02/2021
Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Facultad, instituto, centro: Escuela de Ingeniería Informática
- Nombre de la asignatura/curso:** Habilidades Profesionales para Ingenieros
Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Informática
Fecha de inicio: 16/09/2019 **Fecha de finalización:** 17/01/2020
Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Informática



- 3 Nombre de la asignatura/curso:** Procesamiento de Imágenes
Titulación universitaria: Máster en Gráficos por Ordenador, Visión e Imágenes
Fecha de inicio: 01/09/2017 **Fecha de finalización:** 01/02/2018
Entidad de realización: University College London **Tipo de entidad:** Universidad
Facultad, instituto, centro: Departamento de Ciencias de la Computación

Dirección de tesis doctorales y/o proyectos fin de carrera

- 1 Título del trabajo:** Trabajo Fin de Grado: Evaluación de técnicas de detección de dorsales en competiciones deportivas
Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Pablo Hernández Carrascosa
Fecha de defensa: 16/07/2020
- 2 Título del trabajo:** Trabajo Fin de Grado: Combinación de apariencia e información de contexto para la re-identificación en competiciones deportivas
Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Adrián Lorenzo Melián
Fecha de defensa: 14/07/2020
- 3 Título del trabajo:** Trabajo Fin de Grado: Estudio de aplicación de técnicas de aprendizaje profundo para la estimación de presencia de microplásticos en zonas costeras
Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Maria Cristina Benlliure Jiménez
Fecha de defensa: 17/04/2020
- 4 Título del trabajo:** Tesis de Master: 6D Pose Estimation of Objects Using Deep Learning
Entidad de realización: University College London **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Apurv Nigam
Fecha de defensa: 11/09/2017
- 5 Título del trabajo:** Proyecto Fin de Carrera: Deep Vision with Recurrent Neural Networks
Entidad de realización: University College London **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: David Buniatyan
Fecha de defensa: 26/04/2016
- 6 Título del trabajo:** Proyecto Fin de Carrera: Implementacion en Android de un algoritmo que calcula la pose de la cámara con respecto de un objeto.
Entidad de realización: Universitat Politècnica de Catalunya **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Sinuhé Garre Vicente
Fecha de defensa: 23/07/2015
- 7 Título del trabajo:** Tesis de Master: Implementation of a 3D pose estimation algorithm.
Entidad de realización: Universitat Politècnica de Catalunya **Tipo de entidad:** Universidad
Alumno/a: Edgar Riba Pi



Fecha de defensa: 23/07/2015

Publicaciones docentes o de carácter pedagógico, libros, artículos, etc.

- 1** Adrián Peñate Sánchez; Marcos Peñate Cabrera. Aprendizaje Integrado de Contenidos y Lengua Extranjera en Ingeniería Informática,
Nombre del material: XI Congreso Iberoamericano de Docencia Universitaria
Fecha de elaboración: 27/01/2021
Tipo de soporte: Capítulos de libros
Autor de correspondencia: Si
- 2** Adrián Peñate Sánchez; Marcos Peñate Cabrera. READING IN ENGLISH FOR COMPUTER ENGINEERS,
Nombre del material: XIV Congreso Internacional de Educación e Innovación
Fecha de elaboración: 09/12/2020
Tipo de soporte: Capítulos de libros
Autor de correspondencia: Si
- 3** Adrián Peñate Sánchez. An Integrated Approach to Teaching Digital Competences in Higher Education, VII Jornadas Iberoamericanas de Innovación Educativa en el Ámbito de las TIC y las TAC. Disponible en Internet en: <<http://hdl.handle.net/10553/76560>>. ISBN 978-84-09-22254-4
Nombre del material: VII Jornadas Iberoamericanas de Innovación Educativa en el Ámbito de las TIC y las TAC
Fecha de elaboración: 19/11/2020
Tipo de soporte: Capítulos de libros
Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de capítulo de libro
Autor de correspondencia: Si

Participación en proyectos de innovación docente

Título del proyecto: Grupo de innovación educativa, GIE-59: Nuevas Tecnologías Aplicadas a la Enseñanza de Lenguas de Especialidad (NuTeLeE)
Tipo de participación: Miembro de equipo
Tipo duración relación laboral: De duración indeterminada o indefinida
Nombre del investigador/a principal (IP): Francisco José Álvarez Gil
Nº de participantes: 13
Entidad financiadora: Universidad de las Palmas de Gran Canaria **Tipo de entidad:** Universidad
Fecha de inicio: 01/05/2020



Experiencia científica y tecnológica

Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

- 1 Nombre del proyecto:** Robotics and Artificial Intelligence for Nuclear (RAIN)
Entidad de realización: Universidad de Oxford **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Oxford, Berkshire, Buckinghamshire and Oxfordshire, Reino Unido
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Barry Lennox; Paul Newman
Nº de investigadores/as: 25
Fecha de inicio-fin: 02/10/2017 - 01/04/2021
Cuantía total: 12.203.190 €
- 2 Nombre del proyecto:** H2020 - SecondHands: A Robot Assistant For Industrial Maintenance Tasks
Entidad de realización: University College London **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad realización: Londres, Inner London, Reino Unido
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Lourdes de Agapito Vicente
Nº de investigadores/as: 48
Entidad/es financiadora/s:
Unión Europea H2020 **Tipo de entidad:** Agencia Estatal
Ciudad entidad financiadora: Bruselas
Fecha de inicio-fin: 01/05/2015 - 30/04/2020
Cuantía total: 6.930.000 €
- 3 Nombre del proyecto:** 2014 SGR 897: Grup de Recerca Consolidat - VIS
Entidad de realización: Instituto de Robótica e **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de
Informática Industrial Investigación
Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Alberto Sanfeliu Cortés
Nº de investigadores/as: 18
Fecha de inicio-fin: 01/01/2014 - 30/04/2017
- 4 Nombre del proyecto:** Cargo-ANTS: Cargo handling by Automated Next generation Transportation Systems for ports and terminals
Entidad de realización: Instituto de Robótica e **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de
Informática Industrial Investigación
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Andrade Cetto
Entidad/es financiadora/s:
Comisión Europea **Tipo de entidad:** FP7-SST-2013-RTD-1-605598
Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 01/09/2013 - 31/08/2016



- 5** **Nombre del proyecto:** ARCAS: Aerial Robotics Cooperative Assembly System
Entidad de realización: Institut de Robòtica i Informàtica Industrial **Tipo de entidad:** Centro de I+D
Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Alberto Sanfeliu Cortés
Entidad/es financiadora/s: Comisión Europea **Tipo de entidad:** FP7-ICT-2011-7-287617
Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 28/11/2011 - 27/11/2015
- 6** **Nombre del proyecto:** PAU+: Perception and Action in Robotics Problems with Large State Spaces
Entidad de realización: Instituto de Robótica e Informática Industrial **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación
Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Andrade Cetto
Entidad/es financiadora/s: Ministerio de Ciencia e Innovación **Tipo de entidad:** DPI2011-27510
Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 01/01/2012 - 30/06/2015
- 7** **Nombre del proyecto:** MIPRCV: CONSOLIDER-INGENIO 2010 Multimodal interaction in pattern recognition and computer vision
Entidad de realización: Instituto de Robótica e Informática Industrial **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Alberto Sanfeliu Cortes
Entidad/es financiadora/s: Ministerio de Ciencia e Innovación **Tipo de entidad:** CSD 2007-00018
Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 01/10/2007 - 29/11/2012
- 8** **Nombre del proyecto:** PAU: Percepción y acción ante incertidumbre
Entidad de realización: Instituto de Robótica e Informática Industrial **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación
Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Andrade Cetto
Entidad/es financiadora/s: Ministerio de Ciencia e Innovación **Tipo de entidad:** DPI2008-06022
Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España
Fecha de inicio-fin: 01/01/2009 - 31/03/2012

Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

Nombre del proyecto: AutomaticTV: Algorithms for automatic audiovisual production
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Francesc Moreno Noguer
Entidad/es participante/s: Instituto de Robótica e Informática Industrial; MEDIAPRODUCCION SL
Fecha de inicio: 24/10/2014 **Duración:** 6 meses

Actividades científicas y tecnológicas

Producción científica

Publicaciones, documentos científicos y técnicos

- 1** Adrián Peñate Sánchez; David Freire Obregon; Adrián Lorenzo Melián; Javier Lorenzo Navarro; Modesto Castrillón Santana. TGC20ReId: A dataset for sport event re-identification in the wild. Pattern Recognition Letters. Elsevier, 05/08/2020.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: No
- 2** Adrian Penate Sanchez; Lourdes Agapito. Joint Image and 3D Shape Part Representation in Large Collections for Object Blending (Aceptado). IEEE Access. 8, pp. 35696 - 35711. IEEE, 19/02/2020.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: Si
- 3** Georgi Tinchev; Adrian Penate Sanchez; Maurice Fallon. Learning to See the Wood for the Trees: Deep Laser Localization in Urban and Natural Environments on a CPU. IEEE Robotics and Automation Letters (Volume: 4, Issue: 2, January 2019). 4 - 2, pp. 1327 - 1334. IEEE, 25/01/2019.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: No
- 4** Apurv Nigam; Adrian Penate Sanchez; Lourdes de Agapito Vicente. Detect Globally, Label Locally: Learning Accurate 6-DOF Object Pose Estimation by Joint Segmentation and Coordinate Regression. IEEE Robotics and Automation Letters (Volume: 3, Issue: 4, July 2018). 3 - 4, pp. 3960 - 3967. IEEE, 23/07/2018.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Autor de correspondencia: No
- 5** Lorenzo Porzi; Samuel Rotta Buló; Adrian Penate Sanchez; Elisa Ricci; Francesc Moreno Noguera. Learning depth-aware deep representations for robotic perception. IEEE Robotics and Automation Letters (Volume: 2, Issue: 2, April 2017). IEEE, 02/04/2017.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
- 6** Gerard Sanroma; Adrian Penate Sanchez; Francesc Serratos; Rene Alquezar; Francesc Moreno Noguera; Juan Andrade Cetto. MSClique: multiple structure discovery through the maximum weighted clique problem. PLoS ONE 11(1): e0145846. <https://doi.org/10.1371/journal.pone.0145846>. PLOS, 14/01/2016.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
- 7** Adrian Peñate Sánchez; Juan Andrade Cetto; Francesc Moreno Noguera. Exhaustive Linearization for Robust Camera Pose and Focal Length Estimation. PAMI, Pattern Analysis and Machine Intelligence, IEEE Transactions on. 35 - 10, pp. 2387 - 2400. IEEE Computer Society, 01/02/2013.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
- 8** Adrian Penate Sanchez. Camera Pose Estimation in Complex Environments. LAP Lambert; ISBN: 978-620-2-19850-9, 15/01/2019.
Tipo de producción: Libro o monografía científica **Tipo de soporte:** Libro
Autor de correspondencia: Si



Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

- 1 Título del trabajo:** TGCRBNW: A Dataset for Runner Bib Number Detection (and Recognition) in the Wild
Nombre del congreso: International Conference on Pattern Recognition (ICPR)
Autor de correspondencia: No
Ciudad de celebración: Milán, Italia
Fecha de celebración: 10/01/2021
Fecha de finalización: 15/01/2021
Ciudad entidad organizadora: IEEE, Estados Unidos de América
Pablo Hernández carrascosa; Adrián Peñate Sánchez; Javier Lorenzo navarro; David Freire Obregón; Modesto Castrillón Santana.
- 2 Título del trabajo:** An Integrated Approach to Teaching Digital Competences in Higher Education
Nombre del congreso: VII Jornadas Iberoamericanas de Innovación Educativa en el Ámbito de las TIC y las TAC (InnoEducaTIC 2020)
Autor de correspondencia: Si
Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, España
Fecha de celebración: 19/11/2020
Fecha de finalización: 20/11/2020
Adrián Peñate Sánchez.
- 3 Título del trabajo:** 3D Pick & Mix: Object Part Blending in Joint Shape and Image Manifolds
Nombre del congreso: Asian Conference on Computer Vision ACCV
Autor de correspondencia: Si
Ciudad de celebración: Perth, Australia
Fecha de celebración: 02/12/2018
Fecha de finalización: 06/12/2018
Adrian Penate Sanchez; Lourdes de Agapito Vicente. "Capítulo de Libro, ISBN: 978-3-030-20886-8".
- 4 Título del trabajo:** Depth-Aware Convolutional Neural Networks for Accurate 3D Pose Estimation in RGB-D Images
Nombre del congreso: 2017 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS)
Autor de correspondencia: No
Ciudad de celebración: Vancouver, Canadá
Fecha de celebración: 24/09/2017
Fecha de finalización: 28/09/2017
Entidad organizadora: IEEE **Tipo de entidad:** Asociaciones y Agrupaciones
Lorenzo Porzi; Adrian Penate Sanchez; Elisa Ricci; Francesc Moreno Noguer.
- 5 Título del trabajo:** Matchability Prediction for Full-Search Template Matching Algorithms
Nombre del congreso: International Conference on 3D Vision, 2015
Ciudad de celebración: Lyon, Francia
Fecha de celebración: 20/10/2015
Fecha de finalización: 22/10/2015
Entidad organizadora: École normale supérieure de Lyon **Tipo de entidad:** Universidad Lyon
Ciudad entidad organizadora: Lyon, Francia
Adrian Penate Sanchez; Lorenzo Porzi; Francesc Moreno Noguer.

- 6** **Título del trabajo:** A dynamic programming approach for fast and robust object pose recognition from range images
Nombre del congreso: Conference on Computer Vision and Pattern Recognition
Ciudad de celebración: Boston, Estados Unidos de América
Fecha de celebración: 08/06/2015
Fecha de finalización: 10/06/2015
Entidad organizadora: IEEE, Institute of Electrical and Electronics Engineers **Tipo de entidad:** Asociaciones y Agrupaciones
Ciudad entidad organizadora: Boston, Estados Unidos de América
Christopher Zach; Adrian Penate Sanchez; Minh-Tri Pham.
- 7** **Título del trabajo:** Efficient Monocular Pose Estimation for Complex 3D Models
Nombre del congreso: Robotics and Automation (ICRA), 2015 IEEE International Conference on
Ciudad de celebración: Seattle, Estados Unidos de América
Fecha de celebración: 26/05/2015
Entidad organizadora: IEEE **Tipo de entidad:** Asociaciones y Agrupaciones
Ciudad entidad organizadora: Seattle, Estados Unidos de América
Antonio Rubio; Michael Villamizar; Luis Ferraz; Adrian Penate Sanchez; Arnau Ramisa; Edgar Simo Serra; Alberto Sanfeliu; Francesc Moreno Noguier.
- 8** **Título del trabajo:** LETHA: Learning from High Quality Inputs for 3D Pose Estimation in Low Quality Images
Nombre del congreso: International Conference on 3D Vision, 2014
Ciudad de celebración: Tokio, Japón
Fecha de celebración: 08/12/2014
Fecha de finalización: 11/12/2014
Entidad organizadora: Universidad de Tokio **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad organizadora: Tokio, Japón
Adrian Penate Sanchez; Francesc Moreno Noguier; Juan Andrade Cetto; Francois Fleuret.
- 9** **Título del trabajo:** Estimación monocular y eficiente de la pose usando modelos 3D complejos
Nombre del congreso: Proceedings of the XXXV Jornadas de Automática
Ciudad de celebración: Valencia, Comunidad Valenciana, España
Fecha de celebración: 03/09/2014
Fecha de finalización: 05/09/2014
Entidad organizadora: Universitat Politècnica de València **Tipo de entidad:** Universidad
Ciudad entidad organizadora: Valencia, Comunidad Valenciana, España
Antonio Rubio Romano; Michael Alejandro Villamizar Vergel; Luis Ferraz Colomina; Adrian Penate Sanchez; Alberto Sanfeliu Cortes; Francesc Moreno Noguier.
- 10** **Título del trabajo:** Simultaneous Pose, Focal Length and 2D-to-3D Correspondences from Noisy Observations
Nombre del congreso: British Machine Vision Conference
Ciudad de celebración: Bristol, Reino Unido
Fecha de celebración: 09/09/2013
Fecha de finalización: 13/09/2013
Entidad organizadora: British Machine Vision Association (BMVA) **Tipo de entidad:** Asociaciones y Agrupaciones
Francesc Moreno Noguier; Juan Andrade Cetto; Adrian Penate Sanchez.



- 11 Título del trabajo:** Real Time Vehicle Recognition: A Novel Method for Road Detection
Nombre del congreso: Computer Aided Systems Theory–EUROCAST 2011
Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España
Fecha de celebración: 06/02/2011
Fecha de finalización: 11/02/2011
Entidad organizadora: Universidad de las Palmas **Tipo de entidad:** Universidad de Gran Canaria
Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España
Adrian Penate Sanchez; Alexis Quesada Arencibia; Carlos Travieso Gonzalez. "Lecture Notes in Computer Science book series (LNCS, volume 6928)".
- 12 Título del trabajo:** A General Purpouse Control System
Nombre del congreso: Computer Aided Systems Theory–EUROCAST 2009
Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España
Fecha de celebración: 15/02/2009
Fecha de finalización: 20/02/2009
Entidad organizadora: Universidad de las Palmas **Tipo de entidad:** Universidad de Gran Canaria
Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España
Adrian Penate Sanchez; Alexis Quesada Arencibia; Roberto Moreno Diaz. "13th International Conference, Las Palmas de Gran Canaria, Spain, February 6-11, 2011, Revised Selected Papers, Part I, DOI: 10.1007/978-3-642-27549-4".
- 13 Título del trabajo:** A Web Monitoring Application Based on JAVA technologies
Nombre del congreso: International Conference on Internet Computing - ICOMP 2008
Ciudad de celebración: Las Vegas, Estados Unidos de América
Fecha de celebración: 14/07/2008
Fecha de finalización: 17/07/2008
Entidad organizadora: Universal Conference **Tipo de entidad:** Entidad Empresarial Management Systems & Support
Ciudad entidad organizadora: San Diego, Estados Unidos de América
Adrian Penate Sanchez; Ignacio Solinis Camalich; Alexis Quesada Arencibia; Jose Carlos Rodriguez Rodriguez. "International Conference on Internet Computing - ICOMP 2008".
- 14 Título del trabajo:** A General System for Monitoring and Controlling via Internet
Nombre del congreso: ICEIS - Proceedings of the Tenth International Conference on Enterprise Information Systems
Ciudad de celebración: Barcelona, Cataluña, España
Fecha de celebración: 12/06/2008
Fecha de finalización: 16/06/2008
Entidad organizadora: Polytechnic Institute of Setúbal / INSTICC, Portugal
Ciudad entidad organizadora: Setubal, Portugal
Adrian Penate Sanchez; Ignacio Solinis Camalich; Jose Carlos Rodriguez Rodriguez; Alexis Quesada Arencibia.



Otras actividades de divulgación

- 1** **Título del trabajo:** Invited Speaker at British Machine Vision Association one day Meeting: Deep Learning in 3-Dimensions
Nombre del evento: British Machine Vision Association one day Meeting
Tipo de evento: Conferencias impartidas
Autor de correspondencia: Si
Ciudad de celebración: Londres, Inner London, Reino Unido
Fecha de celebración: 20/02/2019
Entidad organizadora: British Machine Vision Association (BMVA)
 Adrián Peñate Sánchez. "3D Pick & Mix: Object Part Blending in Joint Shape and Image Manifolds".
- 2** **Título del trabajo:** Invited Speaker at "Oxford Inspires Conference 2018"
Nombre del evento: Oxford Inspires Conference 2018
Tipo de evento: Conferencias impartidas
Ciudad de celebración: Oxford, Berkshire, Buckinghamshire and Oxfordshire, Reino Unido
Fecha de celebración: 24/07/2018
Entidad organizadora: Saïd Business School, University of Oxford
Tipo de entidad: Centros y Estructuras Universitarias y Asimilados

Gestión de I+D+i y participación en comités científicos

Organización de actividades de I+D+i

Título de la actividad: Miembro del comité organizador del congreso: International Conference on Computer Systems Theory
Tipo de actividad: Organización de Congreso
Entidad convocante: Universidad de las Palmas de Gran Canaria
Tipo de entidad: Universidad
Fecha de inicio-fin: 15/02/2009 - 19/02/2009
Duración: 4 días

Otros méritos

Estancias en centros de I+D+i públicos o privados

- 1** **Entidad de realización:** Universidad de Oxford
Facultad, instituto, centro: Departamento de Ingeniería
Ciudad entidad realización: Oxford, Berkshire, Buckinghamshire and Oxfordshire, Reino Unido
Fecha de inicio-fin: 05/03/2018 - 31/05/2019
Duración: 1 año - 3 meses
Objetivos de la estancia: Posdoctoral
Tareas contrastables: Investigador postdoctoral del proyecto RAIN de EPSRC
- 2** **Entidad de realización:** University College London
Facultad, instituto, centro: Departamento de Ciencias de la Computación
Ciudad entidad realización: Londres, Inner London, Reino Unido
Fecha de inicio-fin: 09/11/2015 - 05/03/2018
Duración: 2 años - 5 meses



Objetivos de la estancia: Posdoctoral

- 3 Entidad de realización:** Universidad de Cambridge - **Tipo de entidad:** Centro de I+D
Toshiba Research
Ciudad entidad realización: Cambridge, East Anglia, Reino Unido
Fecha de inicio-fin: 12/05/2014 - 12/08/2014 **Duración:** 3 meses
Objetivos de la estancia: Doctorado/a
- 4 Entidad de realización:** Idiap Research Institute **Tipo de entidad:** Centro de I+D
Facultad, instituto, centro: Ecole Polytechnique Fédérale de Lausanne
Ciudad entidad realización: Martigny, Suiza
Fecha de inicio-fin: 01/07/2013 - 15/07/2013 **Duración:** 15 días
Objetivos de la estancia: Doctorado/a
- 5 Entidad de realización:** Idiap Research Institute **Tipo de entidad:** Centro de I+D
Facultad, instituto, centro: Ecole Polytechnique Fédérale de Lausanne
Ciudad entidad realización: Martigny, Suiza
Fecha de inicio-fin: 01/07/2012 - 15/07/2012 **Duración:** 15 días
Objetivos de la estancia: Doctorado/a

Ayudas y becas obtenidas

Nombre de la ayuda: JAE PreDoc
Finalidad: Predoctoral
Entidad concesionaria: Consejo Superior de Investigaciones Científicas **Tipo de entidad:** Agencia Estatal
Fecha de concesión: 01/09/2010 **Duración:** 3 años - 10 meses - 12 días
Fecha de finalización: 12/05/2014
Entidad de realización: Instituto de Robótica e Informática Industrial

Consejos editoriales

- 1 Nombre del Consejo editorial:** Revisor de la revista: "Computer Vision and Image Understanding (CVIU)" (2012, 2015)
- 2 Nombre del Consejo editorial:** Revisor del congreso: "ICCV 2011"
- 3 Nombre del Consejo editorial:** Revisor del congreso: "ICCV 2015"
- 4 Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2013 del congreso: "International Conference on Robotics and Automation (ICRA) " (Indexado de excelencia por la ANECA)
- 5 Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2019 de la revista: "Sensors"



- 6 **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2020 de la revista: "Pattern Recognition Letters"
- 7 **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2020 del congreso: "IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems" (Indexado de excelencia por la ANECA)
- 8 **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2021 del congreso: "International Conference on Robotics and Automation (ICRA) " (Indexado de excelencia por la ANECA)
- 9 **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante los años (2019, 2020) de la revista: "IEEE Robotics and Automation Letters"

Premios, menciones y distinciones

- 1 **Descripción:** Sello de Excelencia Científica de la UE (Seal of Excellence | European Commission, Awarded through MSCA)
Entidad concesionaria: Comisión Europea **Tipo de entidad:** Institución pública
Ciudad entidad concesionaria: Bruselas, Bélgica
Fecha de concesión: 25/03/2020
- 2 **Descripción:** NVidia GPU grant (Granted a Titan V GPU worth 3000 euros)
Entidad concesionaria: Nvidia Corporation **Tipo de entidad:** Entidad Empresarial
Fecha de concesión: 18/10/2018
- 3 **Descripción:** Premio mejor artículo de visión por computador
Entidad concesionaria: Jornadas de Automática organizadas por Universidad de Valencia
Fecha de concesión: 01/09/2015