





# C V n CURRÍCULUM VÍTAE NORMALIZADO



# Adrián Peñate Sánchez

Generado desde: Editor CVN de FECYT Fecha del documento: 16/12/2024

v 1.4.3

d282fcfb8b2ba717be4e37843379ba19

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en http://cvn.fecyt.es/





### Resumen libre del currículum

Descripción breve de la trayectoria científica, los principales logros científico-técnicos obtenidos, los intereses y objetivos científico-técnicos a medio/largo plazo de la línea de investigación. Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Adrián Peñate Sánchez se doctoró en el CSIC-UPC robotics lab Institut de Robòtica i Informàtica Industrial de Barcelona como doctorando del Consejo Superior de Investigaciones Científicas bajo la supervisión de Juan Andrade Cetto y Francesc Moreno Noguer. En 2012 y 2013 realizó una estancia de varias semanas en el Instituto de Investigación Idiap bajo la supervisión de François Fleuret. En 2014 se unió al grupo de Computer Vision en el Cambridge Research Laboratory de Toshiba para realizar unas prácticas de 5 meses. Desde Nov 2015 hasta Febrero de 2018 fue Investigador Asociado con Lourdes Agapito en UCL trabajando entre los campos de Visión por Computador 3D y Aprendizaje Automático. En marzo de 2018 se incorporó a la Universidad de Oxford como Investigador Postdoctoral Asociado trabajando en la búsqueda de soluciones para la navegación de robots en entornos desestructurados como los bosques.

Ha publicado en los lugares más prestigiosos en los campos de la robótica (ICRA, IROS) y la Visión por Computador (CVPR, PAMI, BMVC). Ha trabajado y publicado con laboratorios de toda Europa (Italia, Suiza, Reino Unido), lo que da a su carrera investigadora una perspectiva internacional. Adrian también ha sido miembro científico de varios proyectos de investigación tanto de la UE (FP-7 y H2020) como de los programas nacionales del Reino Unido (EPSRC) y España (MICCIN).

También merece la pena comentar que en el campo de la Informática las sedes más prestigiosas suelen ser las conferencias. Esto ha sido reconocido en los criterios específicos para la acreditación de "Titular de Universidad" utilizando el ranking GRII (http://gii-grin-scie-rating.scie.es/). Publicaciones como ICRA, IROS, BMVC, ICPR y CVPR se han hecho equivalentes a publicaciones de revistas Q1-Q2 JCR. La lista completa de las publicaciones de Adrian puede consultarse en su perfil de Google Scholar: https://scholar.google.es/citations?user=NZwLnAkAAAAJ&hl=en





# Indicadores generales de calidad de la producción científica

Información sobre el número de sexenios de investigación y la fecha del último concedido, número de tesis doctorales dirigidas en los últimos 10 años, citas totales, promedio de citas/año durante los últimos 5 años (sin incluir el año actual), publicaciones totales en primer cuartil (Q1), índice h. Incluye otros indicadores considerados de importancia.

Citations and full publication list Google Scholar:

https://scholar.google.es/citations?user=NZwLnAkAAAAJ&hl=en





### Adrián Peñate Sánchez

Apellidos: Peñate Sánchez

Nombre: Adrián

ORCID: **0000-0003-2876-3301** 

C. Autón./Reg. de contacto: Canarias

Página web personal: https://scholar.google.es/citations? user=NZwLnAkAAAAJ&hl=en

### Situación profesional actual

Entidad empleadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Departamento: Informática y Sistemas, Departamento de Informática y Sistemas

Categoría profesional: Profesor Contratado Doctor

Fecha de inicio: 14/09/2023

Modalidad de contrato: Contrato laboral Régimen de dedicación: Tiempo completo

indefinido

Primaria (Cód. Unesco): 120300 - Ciencia de los ordenadores

### Cargos y actividades desempeñados con anterioridad

	Entidad empleadora	Categoría profesional	Fecha de inicio
1	Universidad de las Palmas de Gran Canaria	Profesor Ayudante Doctor	16/04/2023
2	Universidad de las Palmas de Gran Canaria	Investigador Distinguido Beatriz Galindo	01/02/2021
3	Universidad de las Palmas de Gran Canaria	Profesor Asociado a Tiempo Parcial	02/11/2020
4	Universidad de las Palmas de Gran Canaria	Profesor Asociado (venia Docendi)	01/10/2019
5	University of Oxford	Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate	05/03/2018
6	University College London	Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate	09/11/2015
7	Instituto de Robótica e Informática Industrial	Asistente de Investigacion - Research Assistant	21/11/2014
8	Toshiba research Cambridge	Becario de Investigacion - Research Intern	01/10/2014
9	Instituto de Robótica e Informática Industrial	Doctorando - PhD student	25/06/2010
10	Instituto de Robótica e Informática Industrial	Ingeniero Tecnico para soporte a la Investigacion	19/05/2010





**Tipo de entidad:** Instituto Universitario de

Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Tipo de entidad: Centro de I+D



1 Entidad empleadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Categoría profesional: Profesor Ayudante Doctor

Fecha de inicio-fin: 16/04/2023 - 14/09/2023 Duración: 5 meses

Modalidad de contrato: Contrato laboral temporal

2 Entidad empleadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Categoría profesional: Investigador Distinguido Beatriz Galindo

Fecha de inicio-fin: 01/02/2021 - 15/04/2023 Duración: 2 años - 2 meses - 15

días

3 Entidad empleadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Categoría profesional: Profesor Asociado a Tiempo Parcial

Fecha de inicio-fin: 02/11/2020 - 31/01/2021 Duración: 3 meses

4 Entidad empleadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Categoría profesional: Profesor Asociado (venia Docendi)

Fecha de inicio-fin: 01/10/2019 - 31/10/2020 Duración: 1 año - 30 días

**5** Entidad empleadora: University of Oxford

Categoría profesional: Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate

Fecha de inicio-fin: 05/03/2018 - 31/05/2019 Duración: 1 año - 3 meses

6 Entidad empleadora: University College London Tipo de entidad: Universidad

Categoría profesional: Investigador Postdoctoral Asociado - Postdoctoral Research Associate

Fecha de inicio-fin: 09/11/2015 - 05/03/2018 Duración: 2 años - 5 meses

7 Entidad empleadora: Instituto de Robótica e

Informática Industrial

Investigación

Categoría profesional: Asistente de Investigacion - Research Assistant Fecha de inicio-fin: 21/11/2014 - 28/02/2015 Duración: 3 meses

**8 Entidad empleadora:** Toshiba research

Cambridge

Categoría profesional: Becario de Investigacion - Research Intern

Fecha de inicio-fin: 01/10/2014 - 14/11/2014 Duración: 1 mes - 14 días

9 Entidad empleadora: Instituto de Robótica e

Informática Industrial

Investigación Categoría profesional: Doctorando - PhD student

Fecha de inicio-fin: 25/06/2010 - 09/05/2014 Duración: 3 años - 10 meses - 15

10 Entidad empleadora: Instituto de Robótica e

Informática Industrial

Investigación Categoría profesional: Ingeniero Tecnico para soporte a la Investigacion

Fecha de inicio-fin: 19/05/2010 - 31/08/2010 Duración: 3 meses - 11 días







# Formación académica recibida

### Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

Titulación universitaria: Titulado Superior

Nombre del título: Ingeniero en Informática - MEng Computer Science

Entidad de titulación: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Fecha de titulación: 01/06/2009

### **Doctorados**

Programa de doctorado: Programa Oficial de Doctorado en Automática, Robótica y Visión

Entidad de titulación: Universitat Politècnica de Tipo de entidad: Universidad

Catalunya

Fecha de titulación: 12/05/2017

# Cursos y seminarios recibidos de perfeccionamiento, innovación y mejora docente, nuevas tecnologías, etc., cuyo objetivo sea la mejora de la docencia

Título del curso/seminario: Aplicaciones útiles para sacar el máximo partido a nuestro blog de aula Objetivos del curso/seminario: Curso impartido por la Universidad Antonio Nebrija (25 horas)

**Duración en horas:** 25 horas **Fecha de inicio:** 05/06/2020

2 Título del curso/seminario: Recursos didácticos y psicopedagógicos: dinámicas de relación interpersonal en el

aula

Objetivos del curso/seminario: Curso de formación impartido por la Universidad Camilo José Cela (110)

Ciudad entidad organizadora: Comunidad de Madrid, España

Duración en horas: 110 horas Fecha de inicio: 01/06/2020

**3 Título del curso/seminario:** Unidades de trabajo por competencias

Objetivos del curso/seminario: Curso impartido por la Universidad Antonio Nebrija (25 horas)

Duración en horas: 25 horas Fecha de inicio: 27/05/2020

**Título del curso/seminario:** Recursos didácticos para la enseñanza en centros bilingües y ordinarios

Objetivos del curso/seminario: Curso impartido por la Universidad Antonio Nebrija (50 horas)

Duración en horas: 50 horas Fecha de inicio: 23/05/2020







5 Título del curso/seminario: Investigación e innovación didáctica en el aula

Objetivos del curso/seminario: Curso de formación impartido por la Universidad Camilo José Cela (110)

Ciudad entidad organizadora: Comunidad de Madrid, España

**Duración en horas**: 110 horas **Fecha de inicio**: 11/05/2020

6 Título del curso/seminario: Psicología básica para educadores

Objetivos del curso/seminario: Curso de formación impartido por la Universidad Camilo José Cela (110)

Ciudad entidad organizadora: Comunidad de Madrid, España

**Duración en horas**: 110 horas **Fecha de inicio**: 21/12/2019

7 Título del curso/seminario: Bases psicopedagógicas del aprendizaje cooperativo: Trabajo en grupo en las aulas

Objetivos del curso/seminario: Curso de formación impartido por la Universidad Camilo José Cela (110)

Ciudad entidad organizadora: Comunidad de Madrid, España

**Duración en horas**: 110 horas **Fecha de inicio**: 01/12/2019

### Conocimiento de idiomas

Idioma	Comprensión auditiva	Comprensión de lectura	Interacción oral	Expresión oral	Expresión escrita
Inglés	C2	C2	C2	C2	C2

# **Actividad docente**

### Formación académica impartida

1 Nombre de la asignatura/curso: FUNDAMENTOS DE PROGRAMACIÓN II

Titulación universitaria: Grado en Ciencia e Ingeniería de Datos

Fecha de inicio: 02/02/2024 Fecha de finalización: 17/05/2024 Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Departamento de Informática y Sistemas

2 Nombre de la asignatura/curso: FUNDAMENTOS DE PROGRAMACIÓN I

Titulación universitaria: Grado en Ciencia e Ingeniería de Datos

Fecha de inicio: 11/09/2023 Fecha de finalización: 22/12/2023 Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Departamento de Informática y Sistemas

3 Nombre de la asignatura/curso: FUNDAMENTOS DE PROGRAMACIÓN I

Titulación universitaria: Grado en Ingeniería Informática

Fecha de inicio: 11/09/2023 Fecha de finalización: 22/12/2023 Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Departamento de Informática y Sistemas







4 Nombre de la asignatura/curso: HABILIDADES PROFESIONALES PARA INGENIEROS

Titulación universitaria: Grado en Ciencia e Ingeniería de Datos

Fecha de inicio: 11/09/2023 Fecha de finalización: 22/12/2023 Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Departamento de Informática y Sistemas

5 Nombre de la asignatura/curso: FUNDAMENTOS DE PROGRAMACIÓN II

Titulación universitaria: Grado en Ciencia e Ingeniería de Datos

Fecha de inicio: 06/02/2023 Fecha de finalización: 19/05/2023 Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Departamento de Informática y Sistemas

6 Nombre de la asignatura/curso: FUNDAMENTOS DE PROGRAMACIÓN II

Titulación universitaria: Grado en Ciencia e Ingeniería de Datos

Fecha de inicio: 06/02/2023 Fecha de finalización: 19/05/2023 Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Departamento de Informática y Sistemas

7 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Métodos Estadísticos

Tipo de programa: Ingeniería Tipo de docencia: Teórica presencial

Tipo de asignatura: Obligatoria

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ciencia e Ingeniería de Datos

Curso que se imparte: 1

Fecha de inicio: 01/09/2022 Fecha de finalización: 15/02/2023

**Tipo de horas/créditos ECTS:** Horas **Nº de horas/créditos ECTS:** 60

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Ingeniería Informática

Departamento: Informática y Sistemas

Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Idioma de la asignatura: Español

8 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Métodos Estadísticos

Tipo de programa: Ingeniería Tipo de docencia: Teórica presencial

Tipo de asignatura: Obligatoria

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Infomática

Curso que se imparte: 2 Fecha de inicio: 01/09/2022

Fecha de inicio: 01/09/2022 Fecha de finalización: 15/02/2023

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas Nº de horas/créditos ECTS: 60

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Ingeniería Informática

Departamento: Informática y Sistemas







Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Idioma de la asignatura: Español

**9** Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Ingeniería de Software II

Tipo de programa: Ingeniería Tipo de docencia: Teórica presencial

Tipo de asignatura: Obligatoria

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Infomática

Curso que se imparte: 3

Fecha de inicio: 01/09/2021 Fecha de finalización: 15/02/2022

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas Nº de horas/créditos ECTS: 60

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Ingeniería Informática

Departamento: Informática y Sistemas

Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Idioma de la asignatura: Español

10 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Métodos Estadísticos

Tipo de programa: Ingeniería Tipo de docencia: Teórica presencial

Tipo de asignatura: Obligatoria

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Infomática

Curso que se imparte: 2

Fecha de inicio: 01/09/2021 Fecha de finalización: 15/02/2022

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas Nº de horas/créditos ECTS: 60

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Ingeniería Informática

Departamento: Informática y Sistemas

Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Idioma de la asignatura: Español

11 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Habilidades Profesionales para Ingenieros

Tipo de programa: Ingeniería Tipo de docencia: Teórica presencial

Fecha de finalización: 15/02/2021

Tipo de asignatura: Obligatoria

Curso que se imparte: 1

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Infomática

Fecha de inicio: 11/11/2020 Tipo de horas/créditos ECTS: Horas Nº de horas/créditos ECTS: 140

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Ingeniería Informática

Departamento: Informática y Sistemas

Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Idioma de la asignatura: Inglés







12 Tipo de docencia: Docencia oficial

Nombre de la asignatura/curso: Habilidades Profesionales para Ingenieros

Tipo de programa: Ingeniería Tipo de docencia: Teórica presencial

Tipo de asignatura: Obligatoria

Curso que se imparte: 1

Titulación universitaria: Graduado o Graduada en Ingeniería Infomática

Fecha de inicio: 16/09/2019 Tipo de horas/créditos ECTS: Horas

Fecha de finalización: 17/01/2020

Nº de horas/créditos ECTS: 39

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Facultad, instituto, centro: Escuela Universitaria de Informática

Departamento: Informática y Sistemas Idioma de la asignatura: Inglés

13 Tipo de docencia: Docencia internacional

Nombre de la asignatura/curso: Procesamiento de Imágenes

Tipo de programa: Máster oficial Tipo de docencia: Prácticas de Laboratorio

Tipo de asignatura: Obligatoria

Titulación universitaria: Máster en Gráficos por Ordenador, Visión e Imágenes

Fecha de inicio: 01/09/2017 Fecha de finalización: 01/02/2018

Tipo de horas/créditos ECTS: Horas Nº de horas/créditos ECTS: 36

Entidad de realización: University College London Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Departamento de Ciencias de la Computación

Departamento: Ciencias de la Computación

Ciudad entidad realización: Londres, Inner London, Reino Unido

Idioma de la asignatura: Inglés

# Dirección de tesis doctorales y/o trabajos de fin de estudios

Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Análisis basado en Machine Learning/Big Data de bases de datos turísticas con el objetivo de obtener información relevante que suponga una ventaja competitiva en el sector turístico/hotelero

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: Victor Alejandro Santana Cardona

Fecha de defensa: 09/01/2024

2 Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Exploración e implementación de estructuras avanzadas de aprendizaje

automático para la segmentación y clasificación de imágenenes aéreas

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: Santiago Adrián Yánez Martín

Fecha de defensa: 27/07/2023

3 Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Generación de datos sintéticos en una escena pseudoaleatoria

utilizando modelos NeRF

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: María Naranjo Almeida







Fecha de defensa: 26/07/2023

4 Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Estudio y aplicación de arquitecturas de aprendizaje profundo para la

segmentación y clasificación de nubes de puntos 3D

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: Sebastián Fernández García

Fecha de defensa: 20/07/2023

**Título del trabajo:** Trabajo Fin de Grado: Análisis basado en Machine Learning/Big Data de bases de datos turísticas para la obtención de conclusiones de interés en la mejora de la competitividad y sostenibilidad del sector

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: Angel Quintana Quintana Fecha de defensa: 21/06/2023

6 Título del trabajo: TFM: Estudio Y Solución De Los Efectos Del Muestreo Aleatorio De Variables En La

Convergencia De Los Métodos Estadísticos Usados En Acuicultura

Tipo de proyecto: Tesina

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Alumno/a: Juan Sebastián Ramírez Artiles

Fecha de defensa: 01/07/2022

7 Título del trabajo: TFM: Creación De Un Sistema De Anotación Inteligente Para Redes Neuronales

Tipo de proyecto: Tesina

Codirector/a tesis: Modesto Fernando Castrillón Santana

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Ciudad entidad realización: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Alumno/a: Maria Cristina Benlliure Jiménez

Fecha de defensa: 28/07/2021

8 Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Evaluación de técnicas de detección de dorsales en competiciones

deportivas

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: Pablo Hernández Carrascosa

Fecha de defensa: 16/07/2020

9 Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Combinación de apariencia e información de contexto para la

re-identificación en competiciones deportivas

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Alumno/a: Adrián Lorenzo Melián Fecha de defensa: 14/07/2020

10 Título del trabajo: Trabajo Fin de Grado: Estudio de aplicación de técnicas de aprendizaje profundo para la

estimación de presencia de microplásticos en zonas costeras

Entidad de realización: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria







Alumno/a: Maria Cristina Benlliure Jiménez

Fecha de defensa: 17/04/2020

11 Título del trabajo: Tesis de Master: 6D Pose Estimation of Objects Using Deep Learning Entidad de realización: University College London Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Apurv Nigam Fecha de defensa: 11/09/2017

**Título del trabajo:** Proyecto Fin de Carrera: Deep Vision with Recurrent Neural Networks **Entidad de realización:** University College London **Tipo de entidad:** Universidad

Alumno/a: David Buniatyan Fecha de defensa: 26/04/2016

13 Título del trabajo: Proyecto Fin de Carrera: Implementacion en Android de un algoritmo que calcula la pose de la

cámara con respecto de un objeto.

Entidad de realización: Universitat Politècnica de Tipo de entidad: Universidad

Catalunya

Alumno/a: Sinuhé Garre Vicente Fecha de defensa: 23/07/2015

**14 Título del trabajo:** Tesis de Master: Implementation of a 3D pose estimation algorithm.

Entidad de realización: Universitat Politècnica de Tipo de entidad: Universidad

Catalunya

**Alumno/a:** Edgar Riba Pi **Fecha de defensa:** 23/07/2015

# Material y otras publicaciones docentes o de carácter pedagógico

Adrián Peñate Sánchez. English as a Medium of Instruction in Learning Professional Skills for Engineers, Language Value (Percentil 43, Social Sciences - SCOPUS). 14 - 2, pp. 24 - 44. Universitat Jaume I ePress. ISSN 1989-7103

Nombre del material: English as a Medium of Instruction in Learning Professional Skills for Engineers

Fecha de elaboración: 02/12/2021

Tipo de soporte: Artículo/s Autor de correspondencia: Sí

Adrián Peñate Sánchez; Marcos Peñate Cabrera. Aprendizaje Integrado de Contenidos y Lengua Extranjera en

Ingeniería Informática,

Nombre del material: XI Congreso Iberoamericano de Docencia Universitaria

Fecha de elaboración: 27/01/2021 Tipo de soporte: Capítulos de libros Autor de correspondencia: Sí

3 Adrián Peñate Sánchez; Marcos Peñate Cabrera. READING IN ENGLISH FOR COMPUTER ENGINEERS,

Nombre del material: XIV Congreso Internacional de Educación e Innovación

Fecha de elaboración: 09/12/2020 Tipo de soporte: Capítulos de libros Autor de correspondencia: Sí







Adrián Peñate Sánchez. An Integrated Approach to Teaching Digital Competences in Higher Education, VII Jornadas Iberoamericanas de Innovación Educativa en el Ámbito de las TIC y las TAC. Disponible en Internet en: <a href="http://hdl.handle.net/10553/76560">http://hdl.handle.net/10553/76560</a>. ISBN 978-84-09-22254-4

Nombre del material: VII Jornadas Iberoamericanas de Innovación Educativa en el Ámbito de las TIC y las TAC

Fecha de elaboración: 19/11/2020 Tipo de soporte: Capítulos de libros

Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de capítulo de libro

Autor de correspondencia: Sí

# Participación en proyectos de innovación docente

Título del proyecto: Grupo de innovación educativa, GIE-59: Nuevas Tecnologías Aplicadas a la Enseñanza de

Lenguas de Especialidad (NuTeLeE)

Tipo de participación: Miembro de equipo

**Tipo duración relación laboral**: De duración indeterminada o indefinida **Nombre del investigador/a principal (IP)**: Francisco José Álvarez Gil

Nº de participantes: 13

Entidad financiadora: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Fecha de inicio: 01/05/2020

### Pluralidad, interdisciplinariedad y complejidad docente

El profesor candidato a la acreditación ha impartido un total de 812.2 horas docentes acreditadas a lo largo de un curso académico en University College London y de 5 años como docente en la Universidad de Las Palmas de Gran Canaria. Se han impartido multiples asignaturas en español e inglés. El profesor a su vez ha sido coordinador de algunas de las asignaturas que ha impartido. Por la naturaleza del departamento de Informática y Sistemas la docencia se ha impartido en la mayoría de los casos en asignaturas con más de 100 alumnos.

El profesor ha sido evaluado positivamente en el programa DOCENTIA. A su vez se han realizado varios publicaciones docentes en congresos y revistas internacionales. Se ha publicado un manual docente con ISBN en la editorial universitaria. Se han realizado varios cursos de formación docente en universidades nacionales sumando más de 400 horas en total.

Se hace un estudio en detalle de los méritos docentes del candidato en el autoinforme docente.







# Experiencia científica y tecnológica

## Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

1 Nombre del proyecto: Robotics and Artificial Intelligence for Nuclear (RAIN)

Entidad de realización: Universidad de Oxford Tipo de entidad: Universidad

Ciudad entidad realización: Oxford, Berkshire, Buckinghamshire and Oxfordshire, Reino Unido

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Barry Lennox; Paul Newman

Nº de investigadores/as: 25

Fecha de inicio-fin: 02/10/2017 - 01/04/2021

Cuantía total: 12.203.190 €

2 Nombre del proyecto: H2020 - SecondHands: A Robot Assistant For Industrial Maintenance Tasks

Entidad de realización: University College London Tipo de entidad: Universidad

Ciudad entidad realización: Londres, Inner London, Reino Unido

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Lourdes de Agapito Vicente

Nº de investigadores/as: 48 Entidad/es financiadora/s:

Unión Europea H2020 Tipo de entidad: Agencia Estatal

Ciudad entidad financiadora: Bruselas

Fecha de inicio-fin: 01/05/2015 - 30/04/2020

**Cuantía total:** 6.930.000 €

3 Nombre del proyecto: 2014 SGR 897: Grup de Recerca Consolidat - VIS

Entidad de realización: Instituto de Robótica e Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Informática Industrial Investigación

Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Alberto Sanfeliu Cortés

Nº de investigadores/as: 18

Fecha de inicio-fin: 01/01/2014 - 30/04/2017

4 Nombre del proyecto: Cargo-ANTS: Cargo handling by Automated Next generation Transportation

Systems for ports and terminals

Entidad de realización: Instituto de Robótica e Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Informática Industrial Investigación

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Andrade Cetto

Entidad/es financiadora/s:

Comisión Europea Tipo de entidad: FP7-SST-2013-RTD-1-605598

Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 01/09/2013 - 31/08/2016







5 Nombre del proyecto: ARCAS: Aerial Robotics Cooperative Assembly System

Entidad de realización: Institut de Robòtica i Tipo de entidad: Centro de I+D

Informàtica Industrial

Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Alberto Sanfeliu Cortés

Entidad/es financiadora/s:

Comisión Europea Tipo de entidad: FP7-ICT-2011-7-287617

Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 28/11/2011 - 27/11/2015

6 Nombre del proyecto: PAU+: Perception and Action in Robotics Problems with Large State Spaces

Entidad de realización: Instituto de Robótica e Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Informática Industrial Investigación

Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Andrade Cetto

Entidad/es financiadora/s:

Ministerio de Ciencia e Innovación **Tipo de entidad:** DPI2011-27510

Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 01/01/2012 - 30/06/2015

7 Nombre del proyecto: MIPRCV: CONSOLIDER-INGENIO 2010 Multimodal interaction in pattern

recognition and computer vision

Entidad de realización: Instituto de Robótica e Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Informática Industrial Investigación

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Alberto Sanfeliu Cortes

Entidad/es financiadora/s:

Ministerio de Ciencia e Innovación Tipo de entidad: CSD 2007-00018

Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 01/10/2007 - 29/11/2012

8 Nombre del proyecto: PAU: Percepción y acción ante incertidumbre

Entidad de realización: Instituto de Robótica e Tipo de entidad: Instituto Universitario de

Informática Industrial Investigación

Ciudad entidad realización: Barcelona, Cataluña, España

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Andrade Cetto

Entidad/es financiadora/s:

Ministerio de Ciencia e Innovación Tipo de entidad: DPI2008-06022

Ciudad entidad financiadora: Madrid, Comunidad de Madrid, España

Fecha de inicio-fin: 01/01/2009 - 31/03/2012

Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

Nombre del proyecto: Asesoramiento y asistencia técnica en "clasificación de fondo marino usando técnicas de IA

**Grado de contribución:** Coordinador del proyecto total, red o consorcio **Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Adrián Peñate Sánchez

Nº de investigadores/as: 1 Entidad/es financiadora/s:





Tipo de entidad: Entidad Empresarial



Elittoral. Estudios de Ingeniería Costera y

Oceanográfica S. L. N. E.

Ciudad entidad financiadora: Canarias, España

Fecha de inicio: 01/12/2022 Duración: 1 año

Cuantía total: 6.240 €

2 Nombre del proyecto: Asistencia a la hora de modelar su estrategia de IA de manera integral a los

servicios que ofrecen

**Grado de contribución:** Coordinador del proyecto total, red o consorcio **Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Adrián Peñate Sánchez

Nº de investigadores/as: 1 Entidad/es financiadora/s:

Sociedad de Promoción Económica de Gran Canaria Tipo de entidad: Agencia Estatal

Ciudad entidad financiadora: Canarias, España

Fecha de inicio: 17/05/2022 Duración: 7 meses

Cuantía total: 15.000 €

Nombre del proyecto: Asesoramiento y asistencia técnica en la calibración decámaras y el inherente sistema de "structure from motion" para tener un punto de partida de alta calidad en el desarrollo de

aplicaciones de NERF

**Grado de contribución:** Coordinador del proyecto total, red o consorcio **Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Adrián Peñate Sánchez

Nº de investigadores/as: 1 Entidad/es financiadora/s:

Arquimea Research Center S. L. U. **Tipo de entidad:** Entidad Empresarial

Fecha de inicio: 18/03/2022 Duración: 9 meses

Cuantía total: 4.028 €

4 Nombre del proyecto: IMPLEMENTACIÓN DE UN PROGRAMA DE MEJORA GENÉTICA PARA LA

PRODUCCIÓN DEL CAMARÓN O LANGOSTINO BLANCO (Penaeus vannamei)"

Modalidad de proyecto: De investigación industrial

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Juan Manuel Afonso Lopez; Adrián Peñate Sánchez;

Miguel Angel Ferrer Ballester; Juan María Hernández Guerra

Entidad/es financiadora/s:

BIOTECNOLOGÍA & GENÉTICA MARINA S.A Tipo de entidad: Entidad Empresarial

(ECUADOR)

Ciudad entidad financiadora: Ecuador

Fecha de inicio: 01/07/2021 Duración: 4 años

Cuantía total: 660.452 €

5 Nombre del proyecto: AutomaticTV: Algorithms for automatic audiovisual production

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Francesc Moreno Noguer

Entidad/es participante/s: Instituto de Robótica e Informática Industrial; MEDIAPRODUCCION SL

Fecha de inicio: 24/10/2014 Duración: 6 meses







### Transferencia e intercambio de conocimiento

P1: Ministerio de Economía Español, "PAU+: Perception and Action in Robotics Problems with Large State Spaces". Participé en este Proyecto dos años y medio donde era mi responsabilidad integrar los algoritmos de estimación de pose para las demostraciones del robot en las revisiones anuales. 2 publicaciones "relevantes" y 2 "muy relevantes" (JCR o ranking GII clase 1 o 2).

P2: Europeo H2020 "SecondHands: A Robot Assistant for industrial Maintenance Tasks" en University College London. Estuve contratado los tres años que estuve en UCL por este proyecto. Me ocupé de las demos de los dos primeros años de trabajo y de la integración de los algoritmos de estimación de pose en el robot en colaboración con KIT y OCADO para hacer grasping. 2 publicaciones "muy relevantes".

P3: Nacional de UK "RAIN: Robotics ad Artificial Intelligence for Nuclear". Estuve contratado el año y medio que estuve en Oxford en este proyecto y era el responsable de llevar a cabo los experimentos de campo con el robot y la integración de los sistemas de localización en el campo. 2 publicaciones "muy relevantes".

El candidato tiene un sexenio ANECA de investigación reconocido.

A1: 2013. Exhaustive Linearization for Robust Camera Pose and Focal Length Estimation. PAMI, Pattern Analysis and Machine Intelligence, Q1 JCR Computer Science, Artificial Intelligence (4/115), 175 citas.

Repositorio CSIC y UPC:

https://digital.csic.es/handle/10261/96386

https://futur.upc.edu/12771450

DOI: 10.1109/TPAMI.2013.36

Se consiguió un nuevo método de estimación de pose 3D para cámaras sin calibrar que aportaba una solución matemática exacta. Código en abierto en la web del investigador y en OpenCV.

A2: 2015. A dynamic programming approach for fast and robust object pose recognition from range images. Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, CVPR. Ranking GII-GRIN Clase 1. 58 citas.

Acceso abierto en la CVF:

https://www.cv-foundation.org/openaccess/content\_cvpr\_2015/html/

Zach\_A\_Dynamic\_Programming\_2015\_CVPR\_paper.html

DOI: 10.1109/CVPR.2015.7298615





Se creó un método basado en programación dinámica que en su momento era el estado del arte en estimación de pose en imágenes de profundidad. CVPR es la cuarta publicación de más impacto (métricas de Google).

A3: 2017. Learning depth-aware deep representations for robotic perception. IEEE Robotics and Automation Letters. Q1 JCR (6/28), 34 citas.

Repositorio CSIC: https://digital.csic.es/handle/10261/166761

DOI: 10.1109/LRA.2016.2637444

Nuevo método invariante a escala para imágenes RGB-D. Fue el estado del arte en su momento.

A4: 2019. Learning to See the Wood for the Trees: Deep Laser Localization in Urban and Natural Environments on a CPU. IEEE Robotics and Automation Letters. Q1 JCR (6/28), 47 citas.

ArXiv: https://arxiv.org/abs/1902.10194

DOI: 10.1109/LRA.2019.2895264

Se creó un método de Deep learning capaz de correr en tiempo real en la CPU de un robot cuadrúpedo para realizar localización en entornos complejos.

A5: 2021. SKD: Keypoint Detection for Point Clouds Using Saliency Estimation. IEEE Robotics and Automation Letters. Q2 JCR (6/28), 31 citas.

ArXiv: https://arxiv.org/abs/1912.04943 DOI: 10.1109/LRA.2021.3065224

En este artículo se creó un nuevo método de detección de puntos de interés mediante IA que mejoraba el estado del arte.

A6: 2020. TGC20Reld: A dataset for sport event re-identification in the wild. Pattern Recognition Letters. Q2 JCR (46/139), 23 citas.

Repositorio ULPGC: http://hdl.handle.net/10553/105822

DOI: 10.1016/j.patrec.2020.08.003

En este artículo se realizaron dos contribuciones, un dataset de gran tamaño para posibilitar el entrenamiento de algoritmos de Deep learning para eventos de larga distancia y la creación de las primeras soluciones de Deep learning para re-identificación de individuos en este contexto.

A7: 2023. A machine learning approach to design a DPSIR model: A real case implementation of evidence-based policy creation using Al. Advanced Engineering Informatics. Q1 (22/197). 1 cita, artículo reciente (2023).

En abierto en Elsevier y repositorio ULPGC:

https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S1474034623001702





https://accedacris.ulpgc.es/handle/10553/123849

DOI: 10.1016/j.aei.2023.102042

En este artículo se crea un nuevo método de aprendizaje semi-supervisado para la creación de una métrica que permita comparar variables de un sistema de sostenibilidad DPSIR. Este sistema se desarrolló a petición de una necesidad del Ayuntamiento de Las Palmas de Gran Canaria y es la métrica que se usa para la toma de decisiones en la implantación de sensores.

A8: 2024 IReNe: Instant Recoloring of Neural Radiance Fields. Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, CVPR. 2024. Congreso Ranking GII-GRIN Clase 1. sin citas Google Scholar,

artículo reciente (2024)

ArXiv: https://arxiv.org/abs/2405.19876

DOI:10.48550/arXiv.2405.19876

En este artículo se propuso un nuevo método de recolorización de modelos NeRF que es en estos momentos el estado del arte.

# Actividades científicas y tecnológicas

### Producción científica

# Publicaciones, documentos científicos y técnicos

David Freire Obregón; Kevin Rosales Santana; Pedro Marín Reyes; Adrián Peñate Sánchez; Javier Lorenzo Navarro; Modesto Castrillón Santana. Improving user verification in human-robot interaction from audio or image inputs through sample quality assessment. Pattern Recognition Letters. 149, pp. 179 - 184. Elsevier, 08/09/2021. ISSN 0167-8655

Tipo de producción: Artículo científico

Posición de firma: 4

Nº total de autores: 6

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 3.756 Posición de publicación: 46

Publicación relevante: Sí

Tipo de soporte: Revista

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Autor de correspondencia: Sí

Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE,

ARTIFICIAL INTELLIGENCE Revista dentro del 25%: No Num. revistas en cat.: 139

**2** Georgi Tinchev; Adrián Peñate Sánchez; Maurice Fallon. SKD: Keypoint Detection for Point Clouds Using Saliency Estimation. IEEE Robotics and Automation Letters. 6 - 2, pp. 3785 - 3792. IEEE, 09/04/2021.

Tipo de producción: Artículo científico

Posición de firma: 2

Nº total de autores: 3

Fuente de impacto: WOS (JCR) Índice de impacto: 3.741

Tipo de soporte: Revista

**Grado de contribución:** Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Autor de correspondencia: No

Categoría: Science Edition - ROBOTICS







Posición de publicación: 9 Num. revistas en cat.: 28

Publicación relevante: Sí

Adrian Penate Sanchez; Lourdes Agapito. Joint Image and 3D Shape Part Representation in Large Collections for

Object Blending. IEEE Access. 8, pp. 35696 - 35711. IEEE, 19/02/2020.

Tipo de producción: Artículo científico Tipo de soporte: Revista

Autor de correspondencia: Sí

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE,

INFORMATION SYSTEMS
Revista dentro del 25%: No
Num. revistas en cat.: 161

Índice de impacto: 3.367 Posición de publicación: 65

Publicación relevante: Sí

4 Georgi Tinchev; Adrian Penate Sanchez; Maurice Fallon. Learning to See the Wood for the Trees: Deep Laser Localization in Urban and Natural Environments on a CPU. IEEE Robotics and Automation Letters (Volume: 4, Issue:

2, January 2019 ). 4 - 2, pp. 1327 - 1334. IEEE, 25/01/2019.

**Tipo de producción:** Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista

Autor de correspondencia: No

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - ROBOTICS

Índice de impacto: 3.608 Revista dentro del 25%: Sí Posición de publicación: 6 Num. revistas en cat.: 28

Publicación relevante: Sí

Apurv Nigam; Adrian Penate Sanchez; Lourdes de Agapito Vicente. Detect Globally, Label Locally: Learning Accurate 6-DOF Object Pose Estimation by Joint Segmentation and Coordinate Regression. IEEE Robotics and Automation

Letters (Volume: 3, Issue: 4, July 2018). 3 - 4, pp. 3960 - 3967. IEEE, 23/07/2018. **Tipo de producción:** Artículo científico **Tipo de soporte**: Revista

Autor de correspondencia: No

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - ROBOTICS

Índice de impacto: 3.608 Revista dentro del 25%: Sí Posición de publicación: 6 Num. revistas en cat.: 28

Publicación relevante: Sí

6 Lorenzo Porzi; Samuel Rotta Bulo; Adrian Penate Sanchez; Elisa Ricci; Francesc Moreno Noguer. Learning depth-aware deep representations for robotic perception. IEEE Robotics and Automation Letters (Volume: 2, Issue:

2, April 2017). IEEE, 02/04/2017.

**Tipo de producción:** Artículo científico **Tipo de soporte**: Revista

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - ROBOTICS

**Îndice de impacto:** 3.608 **Revista dentro del 25%:** Sí **Posición de publicación:** 6 **Num. revistas en cat.:** 28

Publicación relevante: Sí

Adrian Peñate Sánchez; Juan Andrade Cetto; Francesc Moreno Noguer. Exhaustive Linearization for Robust Camera Pose and Focal Length Estimation. PAMI, Pattern Analysis and Machine Intelligence, IEEE Transactions on. 35 - 10, 2007, 2007, 2009, IEEE Communication of Control of

pp. 2387 - 2400. IEEE Computer Society, 01/02/2013.

Tipo de producción: Artículo científico Tipo de soporte: Revista

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE,

ARTIFICIAL INTELLIGENCE

Índice de impacto: 5.694 Revista dentro del 25%: Sí







Posición de publicación: 1 Num. revistas en cat.: 139

Publicación relevante: Sí

8 Alvaro Lorenzo Lopez; Ashley Morris; Owain Jones; Alexander B. Phillips; Francisco Mario Hernandez Tejera; Adrian Penate-Sanchez. Developing a re-configurable architecture for the remote operation of marine autonomous systems.

IEEE Software. pp. 1 - 10. 17/10/2023. ISSN 1937-4194

DOI: 10.1109/MS.2023.3317065

**Tipo de producción:** Artículo científico Tipo de soporte: Revista

Autor de correspondencia: No

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE,

SOFTWARE ENGINEERING Índice de impacto: 3.3 (Q2) Revista dentro del 25%: No Posición de publicación: 40 Num. revistas en cat.: 108

9 Adrian Penate Sanchez; Carolina Peña Alonso; Emma Perez-Chacon Espino; Antonio Falcon Martel. A machine learning approach to design a DPSIR model: A real case implementation of evidence-based policy creation using Al. Advanced Engineering Informatics. Elsevier, 01/08/2023. ISSN 1474-0346

Tipo de producción: Artículo científico Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 1

Grado de contribución: Autor/a o coautor/a de artículo en revista con comité evaluador de admisión externo

Nº total de autores: 4 Autor de correspondencia: Sí

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE,

ARTIFICIAL INTELLIGENCE Índice de impacto: 7.862 Revista dentro del 25%: Sí Posición de publicación: 26 Num. revistas en cat.: 145

10 Hyun Suk Shin; Magaly Elizabeth (Montachana Chimborazo); Jakie Melissa (Escobar Rivas); Álvaro Lorenzo-Felipe; Marina {Martínez Soler}; María Jesús {Zamorano Serrano}; Jesús {Fernández Martín}; Juan Sebastián {Ramírez Artiles}; Adrián {Peñate Sánchez}; Javier {Lorenzo Navarro}; Walter {Intriago Díaz}; Ricardo Torres; Eduardo {Reyes Abad}; Juan Manuel {Afonso López}. Genetic parameters for growth and morphological traits of the Pacific white shrimp Penaeus vannamei from a selective breeding programme in the industrial sector of Ecuador. Aquaculture Reports. 31, pp. 101649 - 101649. 2023. Disponible en Internet en: <a href="https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S2352513423001886">https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S2352513423001886</a>. ISSN 2352-5134

Tipo de producción: Artículo científico Tipo de soporte: Revista

11 Adrián Peñate Sánchez; David Freire Obregon; Adrián Lorenzo Melián; Javier Lorenzo Navarro; Modesto Castrillón Santana. TGC20Reld: A dataset for sport event re-identification in the wild. Pattern Recognition Letters. Elsevier, 05/08/2020.

Tipo de producción: Artículo científico Tipo de soporte: Revista

Autor de correspondencia: No

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE,

> ARTIFICIAL INTELLIGENCE Revista dentro del 25%: No

Índice de impacto: 3.756 Posición de publicación: 46 Num. revistas en cat.: 139

12 Gerard Sanroma; Adrian Penate Sanchez; Francesc Serratosa; Rene Alquezar; Francesc Moreno Noguer; Juan Andrade Cetto. MSClique: multiple structure discovery through the maximum weighted clique problem. PLoS ONE 11(1): e0145846. https://doi.org/10.1371/journal.pone.0145846. PLOS, 14/01/2016.

Tipo de producción: Artículo científico Tipo de soporte: Revista

Fuente de impacto: WOS (JCR) Categoría: Science Edition - MULTIDISCIPLINARY

**SCIENCES** 







Índice de impacto: 2.806Revista dentro del 25%: SíPosición de publicación: 15Num. revistas en cat.: 64

13 Adrian Penate Sanchez. Camera Pose Estimation in Complex Environments. LAP Lambert; ISBN:

978-620-2-19850-9, 15/01/2019.

**Tipo de producción:** Libro o monografía científica **Tipo de soporte:** Libro

Autor de correspondencia: Sí

### Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

**1 Título del trabajo:** IReNe: Instant Recoloring of Neural Radiance Fields

Nombre del congreso: Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, CVPR

Autor de correspondencia: No

Ciudad de celebración: Seattle, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 17/06/2024 Fecha de finalización: 21/06/2024

Entidad organizadora: IEEE, Institute of Electrical Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones

and Electronics Engineers

Ciudad entidad organizadora: Seattle, Estados Unidos de América

Alessio Mazzucchelli; Adrian Garcia Garcia; Elena Garces; Fernando Rivas Manzaneque; Francesc Moreno

Noguer; Adrian Penate Sanchez. "IReNe: Instant Recoloring of Neural Radiance Fields".

**2 Título del trabajo:** NeRFLight: Fast and Light Neural Radiance Fields Using a Shared Feature Grid

Nombre del congreso: Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, CVPR

Autor de correspondencia: No

Ciudad de celebración: Vancouver, Canadá

Fecha de celebración: 18/06/2023 Fecha de finalización: 22/06/2023

Entidad organizadora: IEEE, Institute of Electrical Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones

and Electronics Engineers

Ciudad entidad organizadora: Vancouver, Canadá

Fernando Rivas Manzaneque; Jorge Sierra Acosta; Adrian Penate Sanchez; Francesc Moreno Noguer; Angela Ribeiro. "NeRFLight: Fast and Light Neural Radiance Fields Using a Shared Feature Grid".

3 Título del trabajo: The MARS Portal - Monitoring UK Underwater Glider and AUV operations

Nombre del congreso: OCEANS Autor de correspondencia: No

Ciudad de celebración: Limerick, Irlanda

Fecha de celebración: 05/06/2023 Fecha de finalización: 08/06/2023

**Entidad organizadora:** IEEE Oceanic Engineering Society **Forma de contribución:** Libro o monografía científica

Alvaro Lorenzo Lopez; Owain Jones; Dan Jones; Trishna Saeharaseelan; Ashley Morris; Kames Kirk; Izzat Kamarudzaman; Adrian Peñate Sanchez; Mario Hernandez Tejera; Alexander Phillips. "OCEANS 2023 -

Limerick". pp. 1 - 7. 2023.

DOI: 10.1109/OCEANSLimerick52467.2023.10244290

4 Título del trabajo: TGCRBNW: A Dataset for Runner Bib Number Detection (and Recognition) in the Wild

Nombre del congreso: International Conference on Pattern Recognition (ICPR)

Autor de correspondencia: No





Ciudad de celebración: Milán, Italia Fecha de celebración: 10/01/2021 Fecha de finalización: 15/01/2021

Ciudad entidad organizadora: IEEE, Estados Unidos de América

Pablo Hernández carrascosa; Adrián Peñate Sánchez; Javier Lorenzo navarro; David Freire Obregón;

Modesto Castrillón Santana.

5 Título del trabajo: An Integrated Approach to Teaching Digital Competences in Higher Education

Nombre del congreso: VII Jornadas Iberoamericanas de Innovación Educativa en el Ámbito de las TIC y

las TAC (InnoEducaTIC 2020) **Autor de correspondencia:** Sí

Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, España

Fecha de celebración: 19/11/2020 Fecha de finalización: 20/11/2020

Adrián Peñate Sánchez.

6 Título del trabajo: 3D Pick & Mix: Object Part Blending in Joint Shape and Image Manifolds

Nombre del congreso: Asian Conference on Computer Vision, ACCV

Autor de correspondencia: Sí

Ciudad de celebración: Perth, Australia Fecha de celebración: 02/12/2018 Fecha de finalización: 06/12/2018

Adrian Penate Sanchez; Lourdes de Agapito Vicente. "Capitulo de Libro, ISBN: 978-3-030-20886-8".

7 Título del trabajo: Depth-Aware Convolutional Neural Networks for Accurate 3D Pose Estimation in RGB-D

**Images** 

Nombre del congreso: 2017 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS)

Autor de correspondencia: No

Ciudad de celebración: Vancouver, Canadá

Fecha de celebración: 24/09/2017 Fecha de finalización: 28/09/2017

Entidad organizadora: IEEE Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones

Lorenzo Porzi; Adrian Penate Sanchez; Elisa Ricci; Francesc Moreno Noguer.

8 Título del trabajo: Matchability Prediction for Full-Search Template Matching Algorithms

Nombre del congreso: International Conference on 3D Vision, 2015

Ciudad de celebración: Lyon, Francia Fecha de celebración: 20/10/2015 Fecha de finalización: 22/10/2015

Entidad organizadora: École normale supérieure de Tipo de entidad: Universidad

Lyon

Ciudad entidad organizadora: Lyon, Francia

Adrian Penate Sanchez; Lorenzo Porzi; Francesc Moreno Noguer.

9 Título del trabajo: A dynamic programming approach for fast and robust object pose recognition from range

mages

Nombre del congreso: Conference on Computer Vision and Pattern Recognition, CVPR

Ciudad de celebración: Boston, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 08/06/2015 Fecha de finalización: 10/06/2015

Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones







Entidad organizadora: IEEE, Institute of Electrical

and Electronics Engineers

Ciudad entidad organizadora: Boston, Estados Unidos de América

Christopher Zach; Adrian Penate Sanchez; Minh-Tri Pham.

10 Título del trabajo: Efficient Monocular Pose Estimation for Complex 3D Models

Nombre del congreso: Robotics and Automation (ICRA), 2015 IEEE International Conference on

Ciudad de celebración: Seattle, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 26/05/2015

Entidad organizadora: IEEE Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones

Ciudad entidad organizadora: Seattle, Estados Unidos de América

Antonio Rubio; Michael Villamizar; Luis Ferraz; Adrian Penate Sanchez; Arnau Ramisa; Edgar Simo Serra;

Alberto Sanfeliu; Francesc Moreno Noguer.

11 Título del trabajo: LETHA: Learning from High Quality Inputs for 3D Pose Estimation in Low Quality Images

Nombre del congreso: International Conference on 3D Vision, 2014

Ciudad de celebración: Tokio, Japón Fecha de celebración: 08/12/2014 Fecha de finalización: 11/12/2014

Entidad organizadora: Universidad de Tokio Tipo de entidad: Universidad

Ciudad entidad organizadora: Tokio, Japón

Adrian Penate Sanchez; Francesc Moreno Noguer; Juan Andrade Cetto; Francois Fleuret.

12 Título del trabajo: Estimación monocular y eficiente de la pose usando modelos 3D complejos

Nombre del congreso: Proceedings of the XXXV Jornadas de Automática

Ciudad de celebración: Valencia, Comunidad Valenciana, España

Fecha de celebración: 03/09/2014 Fecha de finalización: 05/09/2014

Entidad organizadora: Universitat Politècnica de Tipo de entidad: Universidad

Valéncia

Ciudad entidad organizadora: Valencia, Comunidad Valenciana, España

Antonio Rubio Romano; Michael Alejandro Villamizar Vergel; Luis Ferraz Colomina; Adrian Penate Sanchez;

Alberto Sanfeliu Cortes; Francesc Moreno Noguer.

13 Título del trabajo: Simultaneous Pose, Focal Length and 2D-to-3D Correspondences from Noisy

Observations

Nombre del congreso: British Machine Vision Conference

Ciudad de celebración: Bristol, Reino Unido

Fecha de celebración: 09/09/2013 Fecha de finalización: 13/09/2013

Entidad organizadora: British Machine Vision Tipo de entidad: Asociaciones y Agrupaciones

Association (BMVA)

Adrian Penate Sanchez; Juan Andrade Cetto; Francesc Moreno Noguer.

**14 Título del trabajo:** Real Time Vehicle Recognition: A Novel Method for Road Detection

Nombre del congreso: Computer Aided Systems Theory–EUROCAST 2011 Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Fecha de celebración: 06/02/2011 Fecha de finalización: 11/02/2011

Entidad organizadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España







Adrian Penate Sanchez; Alexis Quesada Arencibia; Carlos Travieso Gonzalez. "Lecture Notes in Computer Science book series (LNCS, volume 6928)".

**15 Título del trabajo:** A General Purpouse Control System

Nombre del congreso: Computer Aided Systems Theory–EUROCAST 2009 Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Fecha de celebración: 15/02/2009 Fecha de finalización: 20/02/2009

Entidad organizadora: Universidad de las Palmas Tipo de entidad: Universidad

de Gran Canaria

Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Adrian Penate Sanchez; Alexis Quesada Arencibia; Roberto Moreno Diaz. "13th International Conference,

Las Palmas de Gran Canaria, Spain, February 6-11, 2011, Revised Selected Papers, Part I, DOI:

10.1007/978-3-642-27549-4".

16 Título del trabajo: A Web Monitoring Application Based on JAVA technologies

Nombre del congreso: International Conference on Internet Computing - ICOMP 2008

Ciudad de celebración: Las Vegas, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 14/07/2008 Fecha de finalización: 17/07/2008

Entidad organizadora: Universal Conference Tipo de entidad: Entidad Empresarial

Management Systems & Support

Ciudad entidad organizadora: San Diego, Estados Unidos de América

Adrian Penate Sanchez; Ignacio Solinis Camalich; Alexis Quesada Arencibia; Jose Carlos Rodriguez

Rodriguez. "International Conference on Internet Computing - ICOMP 2008".

17 Título del trabajo: A General System for Monitoring and Controlling via Internet

Nombre del congreso: ICEIS - Proceedings of the Tenth International Conference on Enterprise

Information Systems

Ciudad de celebración: Barcelona, Cataluña, España

Fecha de celebración: 12/06/2008 Fecha de finalización: 16/06/2008

Entidad organizadora: Polytechnic Institute of Setúbal / INSTICC, Portugal

Ciudad entidad organizadora: Setubal, Portugal

Adrian Penate Sanchez; Ignacio Solinis Camalich; Jose Carlos Rodriguez Rodriguez; Alexis Quesada

Arencibia.

### Actividades de divulgación

1 Título del trabajo: ¡¡Hablemos de IA!! del qué y del cómo.

Nombre del evento: Pint of Science 2023 Tipo de evento: Ferias y exhibiciones

Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, Canarias, España

Fecha de celebración: 23/05/2023

Entidad organizadora: Pint of Science España Tipo de entidad: Fundación

**2 Título del trabajo:** Mentor de varios grupos de participantes del evento "DATATHON GRAN CANARIA" organizado por la Sociedad de la Promoción Económica de Gran Canaria, SPEGC, del Cabildo de Gran Canaria.

Nombre del evento: DATATHON GRAN CANARIA

Tipo de evento: Conferencias impartidas







Fecha de celebración: 17/09/2021

3 Título del trabajo: Invited Speaker at British Machine Vision Association one day Meeting: Deep Learning

in 3-Dimensions

Nombre del evento: British Machine Vision Association one day Meeting

**Tipo de evento:** Conferencias impartidas

Autor de correspondencia: Sí

Ciudad de celebración: Londres, Inner London, Reino Unido

Fecha de celebración: 20/02/2019

**Entidad organizadora:** British Machine Vision Association (BMVA)

Adrián Peñate Sánchez. "3D Pick & Mix: Object Part Blending in Joint Shape and Image Manifolds".

4 Título del trabajo: Invited Speaker at "Oxford Inspires Conference 2018"

Nombre del evento: Oxford Inspires Conference 2018

Tipo de evento: Conferencias impartidas

Ciudad de celebración: Oxford, Berkshire, Buckinghamshire and Oxfordshire, Reino Unido

Fecha de celebración: 24/07/2018

Entidad organizadora: Saïd Business School, Tipo de entidad: Centros y Estructuras

University of Oxford Universitarios y Asimilados

### Gestión de I+D+i y participación en comités científicos

# Organización de actividades de I+D+i

Título de la actividad: Miembro del comité organizador del congreso: International Conference on

Computer Systems Theory

Tipo de actividad: Organizacion de Congreso

Entidad convocante: Universidad de las Palmas de Tipo de entidad: Universidad

Gran Canaria

Fecha de inicio-fin: 15/02/2009 - 19/02/2009 Duración: 4 días

### Otros méritos

### Estancias en centros públicos o privados

1 Entidad de realización: Universidad de Oxford Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Departamento de Ingeniería

Ciudad entidad realización: Oxford, Berkshire, Buckinghamshire and Oxfordshire, Reino Unido

Objetivos de la estancia: Posdoctoral

Tareas contrastables: Investigador postdoctoral del proyecto RAIN de EPSRC

2 Entidad de realización: University College London Tipo de entidad: Universidad

Facultad, instituto, centro: Departamento de Ciencias de la Computación

Ciudad entidad realización: Londres, Inner London, Reino Unido

**Fecha de inicio-fin:** 09/11/2015 - 05/03/2018 **Duración:** 2 años - 5 meses

Objetivos de la estancia: Posdoctoral







3 Entidad de realización: Universidad de Cambridge - Tipo de entidad: Centro de I+D

Toshiba Research

**Ciudad entidad realización:** Cambridge, East Anglia, Reino Unido **Fecha de inicio-fin:** 12/05/2014 - 12/08/2014 **Duración:** 3 meses

Objetivos de la estancia: Doctorado/a

4 Entidad de realización: Idiap Research Institute Tipo de entidad: Centro de I+D

Facultad, instituto, centro: Ecole Polytechnique Fédérale de Lausanne

Ciudad entidad realización: Martigny, Suiza

**Fecha de inicio-fin:** 01/07/2013 - 15/07/2013 **Duración:** 15 días

Objetivos de la estancia: Doctorado/a

5 Entidad de realización: Idiap Research Institute Tipo de entidad: Centro de I+D

Facultad, instituto, centro: Ecole Polytechnique Fédérale de Lausanne

Ciudad entidad realización: Martigny, Suiza

Objetivos de la estancia: Doctorado/a

# Ayudas y becas obtenidas

1 Nombre de la ayuda: Ayudas Beatriz Galindo para la atracción del talento investigador

Finalidad: Posdoctoral

Entidad concesionaria: MINISTERIO DE EDUCACION Y CIENCIA

Fecha de concesión: 01/02/2021 Duración: 2 años - 2 meses - 15 días

Fecha de finalización: 15/04/2023

2 Nombre de la ayuda: JAE PreDoc

Finalidad: Predoctoral

Entidad concesionaria: Consejo Superior de

Investigaciones Científicas

Fecha de concesión: 01/09/2010 Duración: 3 años - 10 meses - 12 días

Tipo de entidad: Agencia Estatal

Fecha de finalización: 12/05/2014

Entidad de realización: Instituto de Robótica e Informática Industrial

### Consejos editoriales

**Nombre del Consejo editorial:** Revisor de la revista: "Computer Vision and Image Understanding (CVIU)" (2012, 2015)

2 Nombre del Consejo editorial: Revisor del congreso: "ICCV 2011"

3 Nombre del Consejo editorial: Revisor del congreso: "ICCV 2015"

**4 Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2013 del congreso: "International Conference on Robotics and Automation (ICRA)" (Indexado de excelencia por la ANECA)







- 5 Nombre del Consejo editorial: Revisor durante el año 2019 de la revista: "Sensors"
- 6 Nombre del Consejo editorial: Revisor durante el año 2020 de la revista: "Pattern Recognition Letters"
- **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2020 del congreso: "IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems" (Indexado de excelencia por la ANECA)
- **8** Nombre del Consejo editorial: Revisor durante el año 2021 del congreso: "International Conference on Robotics and Automation (ICRA)" (Indexado de excelencia por la ANECA)
- **9 Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2022 de la revista: "International Journal of Computer Vision"
- **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2023 de la revista: "International Journal of Robotics Research"
- **Nombre del Consejo editorial:** Revisor durante el año 2023 del congreso: "IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems" (Indexado de excelencia por la ANECA)
- **12** Nombre del Consejo editorial: Revisor durante los años (2019, 2020) de la revista: "IEEE Robotics and Automation Letters"

### Premios, menciones y distinciones

**Descripción:** Sello de Excelencia Científica de la UE (Seal of Excellence | European Commission, Awarded

through MSCA)

Entidad concesionaria: Comisión Europea Tipo de entidad: Institución publica

Ciudad entidad concesionaria: Bruselas, Bélgica

Fecha de concesión: 25/03/2020

**2 Descripción:** NVidia GPU grant (Granted a Titan V GPU worth 3000 euros)

Entidad concesionaria: Nvidia Corporation Tipo de entidad: Entidad Empresarial

Fecha de concesión: 18/10/2018

3 **Descripción:** Premio mejor articulo de vision por computador

Entidad concesionaria: Jornadas de Automatica organizadas por Universidad de Valencia

Fecha de concesión: 01/09/2015







## Otros méritos de la actividad investigadora

El investigador ha hecho una clara apuesta por financiar su trabajo como investigador en conjunción con empresas privadas para posibilitar que el conocimiento adquirido por el investigador pueda permear el tejido productivo local. Ha conseguido 3 proyectos con empresa como Investigador Principal y 2 proyectos como miembro del equipo investigador. El investigador ha realizado diversas actividades de divulgación acreditadas que están detalladas en el CVA.

En este momento el profesor dirige 4 tesis doctorales que están en curso. No está defendidas todavía, pero sí que existen publicaciones hechas por estudiantes de doctorado dirigidos por el candidato: 1 revista Q2 JCR y un congreso internacional por Alvaro Lorenzo López, y, un CVPR 2024 de Alessio Mazzucchelli. Creemos que la vocación de formación de jóvenes se manifiesta también en los varios trabajos de fin de máster o fin de carrera que han producido artículos de investigación.

Ha recibido el Segundo premio al mejor Proyecto de Startup universitaria. Es revisor desde 2020 de los siguientes congresos y revistas internacionales: IJCV, RAL, CVPR, ECCV, ICRA, IROS, SIGGRAPH Asia.

Le fue concedido el "Seal of Excellence" que otorga la comisión europea. Obtuvo el Premio Accesit del VI Concurso Cátedra Telefónica de Las Palmas de Gran Canaria. Ganó el artículo a mejor artículo de visión por computador en las XXXV Jornadas de Automática en 2014.



